

Arş. Gör. Dr. ERCAN DÜZGÜN

Kişisel Bilgiler

E-posta: eduzgun@uludag.edu.tr

Web: <https://avesis.uludag.edu.tr/eduzgun>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ORCID: 0000-0002-6455-9730

Publons / Web Of Science ResearcherID: AAQ-4864-2020

Yoksis Araştırmacı ID: 224507

Eğitim Bilgileri

Doktora, Bursa Uludağ Üniversitesi, FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ, FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ, Türkiye 2015 - 2023

Yüksek Lisans, Bursa Uludağ Üniversitesi, FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ, FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ, Türkiye 2012 - 2015

Lisans, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, Mühendislik-Mimarlık Fakültesi, Makina Müh.Bölümü, Türkiye 2006 - 2011

Yabancı Diller

İngilizce, C1 İleri

Yaptığı Tezler

Yüksek Lisans, Ağır taşıt, elektro-pnömatik fren valfi için oransal solenoid tasarımı ve analizi , Bursa Uludağ Üniversitesi, FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ, FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ, 2016

Araştırma Alanları

Makina Mühendisliği, Makina Teorisi ve Dinamiği, Makina Dinamiği , Sistem Dinamiği ve Kontrolü , Mekanizmalar , Taşıt Sistemleri Dinamiği , Robotik , Mekatronik , Dinamik Sistemlerin Modellenmesi ve Benzetimi, Mekanik Titreşimler, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Araştırma Görevlisi, Bursa Uludağ Üniversitesi, FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ, FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ, 2015 - Devam Ediyor

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- Two Practical Methods for the Forward Kinematics of 3-3 Type Spatial and 3-RRR Planar Parallel Manipulators**
DÜZGÜN E., KOPMAZ O.
APPLIED SCIENCES-BASEL, cilt.12, sa.24, 2022 (SCI-Expanded)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

I. **Comparison of Bezout Elimination Method and a New Method for Solving Nonlinear Systems of Equations of Second Order**

Düzgün E., Kopmaz O.

Studies on Scientific Developments in Geometry, Algebra, and Applied Mathematics, Ankara, Türkiye, 1 - 03 Şubat 2022, ss.112-113

II. **Oransal Solenoid Eyleyici Tasarımı ve Statik Karakteristiklerinin İncelenmesi**

Şefkat G., Düzgün E., Yüksel İ., Erzan Topçu E.

Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, TOK'2016, Eskişehir, Türkiye, 29 Eylül - 01 Ekim 2016, ss.610-615

III. **Elektro-pnömatik fren valfi ve PLC kontrollü test düzeneği geliştirilmesi**

YÜKSEL İ., ŞEFKAT G., ERZAN TOPÇU E., DÜZGÜN E.

Uludağ Üniversitesi V. Bilgilendirme ve Ar-Ge Günleri, Bursa, Türkiye, 15 - 16 Mart 2016

Patent

Düzgün E., Kopmaz O., İŞ UZVUNUN KONUM VE YÖNELİMİNİ BAĞIMSIZ KONTROL EDEBİLEN BİR HİBRİT MANİPÜLATÖR, Patent, BÖLÜM A İnsan İhtiyaçları, Buluşun Başvuru Numarası: 2024/002169 , Standart Tescil, 2024

Bilimsel Dergilerdeki Faaliyetler

Uludağ Üniversitesi Mühendislik Fakültesi Dergisi, Teknik Redaktör, 2019 - Devam Ediyor

Metrikler

Yayın: 4